

РЕФЕРАТ

Дипломний проект виконаний на 67 сторінках і 19 рисунках; 4 таблиці і 3 плакати А1

В даному дипломному проекті на основі аналітичного огляду сформовані вимоги до електроприводу ескалатору, на основі параметрів і характеристик обрано систему частотного керування. Розраховано та обрано асинхронний двигун типу 4А315М8У3. Здійснено вибір перетворювача частоти і синтез регулятора швидкості. На основі опису системи керування сформована модель електромеханічної системи на основі пакету прикладних програм Matlab Simulink. Методом моделювання, отримані графіки динамічних режимів ескалатора.

ЧАСТОТНЕ КЕРУВАННЯ, ЕЛЕКТРОПРИВОД, ЕСКАЛАТОР, СИСТЕМА КЕРУВАННЯ, ПЕРЕТВОРЮВАЧ ЧАСТОТИ, МОДЕЛЮВАННЯ, МАТЛАВ SIMULINK.

					14.1.61110.018.БР		
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата			
Розроб.		Філенко О.В.			Літ.	Арк.	Аркушів
Перевір.		Печеник М.В.				6	67
Затверд.		Теряєв В.І.			КПІ ім. Ігоря Сікорського АЕМС-ЕП ЕП-261-2		
Затверд.		Пересада С.М.					
«Лабораторний стенд для дослідження підвищувального перетворювача напруги» Реферат							