

РЕФЕРАТ

Пояснювальна записка до дипломної дисертації :

132 с., 43 рис., 21 табл., 2 додатка, 32 джерела.

Об'єктом розробок та досліджень є електроприводи поздовжнього фрезерно-розточного верстата.

Мета роботи – розробка та дослідження системи позиційного електроприводу стола подачі поздовжньо-фрезерного верстату з ЧПУ 6М612Ф4-20.

Розглянуті питання проектування цифрового електроприводу SIMODRIVE 611D, здійснено розрахунок потужності й виконано вибір двигуна, мережевого фільтру, комутуючих дроселів, блоків живлення, силових модулів, плат керування та спеціальних модулів. Синтезована система керування електроприводом.

Для забезпечення високої точності позиціонування для керування синхронним двигуном з постійними магнітами застосовано принцип векторного керування. Розрахована система відповідає жорстким вимогам по точності позиціонування та якості динамічних характеристик.

ПОЗДОВЖНЬО-ФРЕЗЕРНИЙ ВЕРСТАТ, ЕЛЕКТРОПРИВОД ПОДАЧІ СТОЛА, ЧИСЛОВЕ ПРОГРАМНЕ УПРАВЛІННЯ, СИСТЕМА ВЕКТОРНОГО КЕРУВАННЯ, ПОЗИЦІОНУВАННЯ, СИНХРОННИЙ ДВИГУН З ПОСТИЙНИМИ МАГНІТАМИ

Зм.	Лист	№ докум	Підпис	Дата	Літ	Маса	Масштаб
Розроб.	Мірошниченко				T		
Перевірив							
Керівник	Толочко О.І				Лист	Листів	
Н. контр.							
Затверд.	Пересада С.М.						

Система позиційного
електроприводу в верстатах з ЧПУ

КПІ ім. Ігоря Сікорського
Каф. АЕМС-ЕП
ГР. ЕП-82мп