

РЕФЕРАТ

Дана випускна кваліфікаційна робота присвячена розробці системи асинхронного електроприводу механізму підйому мостового крана.

Магістерська дисертація виконана на 124 сторінках, включає 30 рисунків, 19 таблиць, 1 додатка і 6 листів графічної частини.

У роботі спроектована електромеханічна частина механізму підйому мостового крану. Проведений розрахунок потужності двигуна, вибрано двигун, виконана перевірка правильності вибору асинхронного двигуна. Проведено дослідження статичних та динамічних режимів роботи системи керування методом математичного моделювання. Виконано розрахунок силової частини. Розроблено схему електричну принципову системи керування механізмом підйому мостового крана.

Розрахунок і реалізація даного дипломного проекту відбувалася за допомогою використання наступного програмного забезпечення: *Simulink*, *Microsoft Office Word 2013*, *Microsoft Office Visio 2013*, *mathtype 6.9*.

МОСТОВИЙ КРАН, СИСТЕМА КЕРУВАННЯ, МЕХАНІЗМ ПІДЙОМУ, АСИНХРОННИЙ ЕЛЕКТРОПРИВОД, АСИНХРОННИЙ ДВИГУН З КОРОТКОЗАМКНЕНИМ РОТОРОМ, ВЕКТОРНЕ КЕРУВАННЯ, МАТЕМАТИЧНА МОДЕЛЬ, ПЕРЕХІДНІ ПРОЦЕСИ, ПЕРЕТВОРЮВАЧ .

					141.3114. 004.МД			
Зм.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата				
Розроб.	Кунков Д.О				Асинхронний електропривод механізму підйому мостового крану	Літ.	Аркуш	Аркушів [†]
Перевір.	Бовкунович В.С.						6	124
Н. Контр.					КПІ ім. Ігоря Сікорського Каф. АЕМС-ЕП Гр. ЕП-371МП			
Зтв.	Пересада С.М							