

РЕФЕРАТ

Дипломний проект містить: сторінок – 65, рисунків –19, таблиць – 4, додатків –, специфікацій – 1 та графічну частину на 3 листах А1.

В даному дипломному проекті розроблено систему керування натягомплівки намотувального пристрою. У якості виконавчого органа системи застосовується векторно-керований асинхронний електропривод. На основі силового розрахунку з урахуванням вихідних даних обрано силову частину електропривода та елементи електричної схеми системи. Працездатність системи підтверджена результатами моделювання перехідних процесів.

Результати дипломного проекту можуть бути застосовані для розробки намотувальних пристроїв для полімерних плівок.

НАМОТУВАЛЬНИЙ ПРИСТРІЙ, МАТЕМАТИЧНА МОДЕЛЬ,
ВЕКТОРНЕ КЕРУВАННЯ, СИНТЕЗ, ХАРАКТЕРИСТИКИ,
ДОСЛІДЖЕННЯ.

					6.050702.3118.014.БР		
Змн.	Лист	№ докум.	Підпис	Дата			
Розроб.		Пархоменко В.Р.			Літ.	Арк.	Аркушів
Перевір.		Халімовський				6	65
Н. Контр.					НТУУ «КПІ» Каф. АЕМС-ЕП Гр. ЕП -31		
Затверд.		Пересада С. М.					