

РЕФЕРАТ

Дипломний проект містить 69 сторінки; 14 рисунків; 10 таблиць; 3 аркуші графічної частини формату А1.

У дипломному проекті виконано розробку системи програмного керування рухом автоматизованого електроприводу пасажирського ліфта адміністративної будівлі. Запропоновано застосування безредукторного електроприводу ліфтової підйомної установки на базі векторно-керованого синхронного двигуна, що реалізовує систему програмного керування рухом з наперед заданими траєкторіями переміщення з обмеженими швидкістю, прискоренням та ривком.

Відповідно до вихідних даних здійснено вибір двигуна і спроектовано перетворювач частоти, складено структурну схему системи автоматичного управління. Досліджено динамічні режими системи за допомогою моделювання в програмному пакеті MATLAB.

Розрахунок і реалізація даного дипломного проекту забезпечувалась за допомогою використання наступних програм: MATLAB R2009b, Microsoft Office Word 2010, Microsoft Office Visio 2010, MathType 6.9.

**ЕЛЕКТРОПРИВОД, ЛІФТ, СИНХРОННИЙ ЕЛЕКТРОДВИГУН,
ВЕКТОРНЕ КЕРУВАННЯ, СИНТЕЗ, МОДЕЛЮВАННЯ, ПЕРЕХІДНІ ПРОЦЕСИ,
MATLAB.**

					6.050702.2210.028.БР			
Змн.	Арк.	№ докум.	Підпис	Дата				
Розробив		Козлюк С. А.			Система програмного керування рухом на базі векторно-керованого СДПМ	Літ.	Арк.	Аркуші
Керівник		Трандафілов В.М.					6	2
Рецензент		Коваленко М.А.				НТУУ «КПІ»		
Н/контр.		Теряєв В. І.				Каф. АЕМС-ЕП		
Зав. каф.		Пересада С.М.				Гр. ЕП-22		