

РЕФЕРАТ

Розрахунково пояснювальна записка вміщує: 71 сторінку, 26 ілюстрацій, 18 таблиць, 17 джерел.

Об'єкт дослідження - електромеханічна система дозування сипучих речовин. В якості дозуючого пристрою було обрано дозатор стрічковий неперервної дії. В розглянутій системі використовується асинхронний електродвигун, що керується за законом $U/f = \text{const}$. Для підтримання заданої швидкості на одному рівні не залежно від моменту навантаження розроблявся ПД регулятор на основі лінійної математичної моделі асинхронного електроприводу. Розроблений регулятор було застосовано при моделюванні нелінійної системи електроприводу. Підтримання заданого значення швидкості забезпечить максимальну продуктивність дозатора, та високу точність дозування. Для системи дозування було обрано необхідне силове електрообладнання, та розроблено схему електричну принципову. Такий дозатор можна використовувати на підприємствах де потрібно точно відмірювати порції сипучого матеріалу відповідно до рецептури. В якості речовини, що дозується було обрано борошно.

ДОЗАТОР, ЕЛЕКТРОПРИВОД, СИСТЕМА КЕРУВАННЯ,
АСИНХРОННИЙ ЕЛЕКТРОДВИГУН, РЕГУЛЯТОР, ПЕРЕТВОРЮВАЧ
ЧАСТОТИ, ЕЛЕКТРОМЕХАНІЧНА СИСТЕМА

					6.050702.3112.010.БР			
<i>Зм.</i>	<i>Арк.</i>	<i>№ доквм.</i>	<i>Підпис</i>	<i>Дат</i>				
<i>Розробив</i>		Комольцев В. В.			Електромеханічна система керування подачею сипучих матеріалів дозуючого пристрою	<i>Літ.</i>	<i>Арквш</i>	<i>Арквшів</i>
<i>Перевірів</i>		Халімовський О.М.					6	2
<i>Рецензент</i>						«КПІ ім Ігоря Сікорського» Каф. АЕМС-ЕП Гр. ЕП-31		
<i>Н. Контроль</i>		Приймак Б. І.						
<i>Затвердив</i>		Пересада С.М.						
					РЕФЕРАТ			