

РЕФЕРАТ

Дипломний проект містить: сторінок – 86, рисунків – 27, таблиць – 9, додатків – 2 та графічну частину на 3 листах А1.

В даному дипломному проекті була виконана розробка системи крокового електроприводу фрезерного верстату з числовим програмним управлінням.

Система крокового електроприводу розроблювалася для приведення в рух механічної частини верстату відповідно до поданого сигналу виконання з комп'ютера.

В програмному середовищі Matlab Simulink було проведено дослідження розробленої системи електроприводу. Отримані робочі характеристики системи, відповідно до поставленого завдання.

Для перевірки роботи правильності виконання системи та її налаштування, було проведено запуск верстату з числовим програмним управлінням. Завдання на роботу надходило з комп'ютера за допомогою програмного забезпечення GRBL – controller та написаному в ній програмному G-коді.

КРОКОВИЙ ДВИГУН, ВЕРСТАТ З ЧИСЛОВИМ ПРОГРАМОВАНИМ УПРАВЛІННЯМ, СИСТЕМА УПРАВЛІННЯ КРОКОВОГО ЕЛЕКТРОПРИВОДУ, РОБОЧІ ХАРАКТЕРИСТИКИ, GRBL – CONTROLLER, G-КОД.

					6.050702. 4118.007.БР		
№ докум.		Підпис	Дата				
Виконав	Хомуйло Ю.О.			<i>Кроковий електропривод подачі фрезерного верстату</i>			
Перевір.	Димко .С.С.				Літ	Арк. 6	Аркушів
Н. Контр.					НТУУ «КПІ», ФЕА Кафедра АЕМС-ЕП		
Затверд.	Пересада С.М.				Гр. ЕП -41		