

## РЕФЕРАТ

Дипломний проект виконаний на 63 сторінках та вміщує 18 рисунків, 5 таблиць, 3 графічних аркуші, 2 додатка, 15 джерел.

Метою проекту є проектування векторно-керованого асинхронного електроприводу механізму переміщення візка мостового крану.

В дипломному проекті використовувалися положення теорії електроприводу, керування по вимірюваному виходу, другий метод Ляпунова та математичне моделювання.

Спроектовано автоматизований асинхронний електропривод з векторним керуванням, який забезпечує механізму переміщення візка мостового крану підвищені динамічні та статичні показники якості керування, у порівнянні з відомими системами електроприводу на базі асинхронного двигуна з фазним ротором.

АСИНХРОННИЙ ДВИГУН, СИСТЕМА ВЕКТОРНОГО КЕРУВАННЯ, ЕЛЕКТРОПРИВОД, МОСТОВИЙ КРАН, ЧАСТОТНИЙ ПЕРЕТВОРЮВАЧ, ПЕРЕТВОРЕННЯ КООРДИНАТ, МЕХАНІЗМ ПЕРЕМІЩЕННЯ, МОМЕНТ НАВАНТАЖЕННЯ, МАТЕМАТИЧНЕ МОДЕЛЮВАННЯ.

					6.050702.2120.020.БР			
Изм.	Лист	№ докум.	Підпис	Дата				
Розробив		Чижов М.О.			Векторно-керований асинхронний електропривод механізму переміщення мостового крану	Літ.	Лист	Листів
Перевірив		Бовкунович В.С.					6	63
Т.контр						НТУУ"КПІ", ФЕА,		
Н. Контр.		Приймак Б.І.				гр. ЕП-21		
Затверд.		Пересада С.М						