

## РЕФЕРАТ

**Дипломний проект виконаний на 53 сторінках, вміщує 16 рисунків та 6 таблиць.**

В цьому проекті розроблено електромеханічну систему керування рухом штоку інжекторного пристрою. Досліджено її роботу при непрямому векторному керуванні. В програмному середовищі Matlab (Simulink) було складено модель інжекторного пристрою, яка включає в себе приводний двигун 4A132S4У3 та алгоритм непрямого векторного керування. Шляхом моделювання було отримано графіки, які характеризують роботу двигуна та системи в цілому в процесі роботи інжекторного пристрою.

З каталогу обрано електропривод, який задовольняє вимоги заданої системи. Зроблено висновки по роботі.

**ІНЖЕКТОРНИЙ ПРИСТРІЙ, ЕКСТРУДЕР, ПЕРЕТВОРЮВАЧ ЧАСТОТИ, АСИНХРОННИЙ ДВИГУН, ВЕКТОРНЕ КЕРУВАННЯ, ЕНКОДЕР**

					6.050702.4102.041.БР			
Змн.	Лист	№ докум.	Підпис	Дата	Електромеханічна система керування рухом штоку інжекторного пристрою	Літ.	Арк.	Акрушів
Розроб.		Богута О.С.						
Перевір.		Халімовський О.М						
Н. Контр.		Теряев В.І.						
Затверд.		Пересада С.М						
						КПІ ім. Ігоря Сікорського Каф. АЕМС-ЕП Гр. ЕП-41		