

СПИСОК ВИКОРИСТАНОЇ ЛІТЕРАТУРИ

1. Пересада С. М. Персистність збудження в системах адаптивного керування електромеханічними об'єктами: частина 1 – теоретичні положення / С. М. Пересада, В. С. Решетник // Доповіді за матеріалами Міжнародної науково-технічної конференції молодих учених, аспірантів і студентів. Сучасні проблеми електроенерго-техніки та автоматики. – Київ: ФЕА НТУУ «КПІ», 2015. – С. 313-315 – Режим доступу: <http://jour.fea.kpi.ua/>
2. Пересада С. М. Персистність збудження в системах адаптивного керування електромеханічними об'єктами: частина 2 – порівняльний аналіз алгоритмів ідентифікації активних опорів асинхронного двигуна / С. М. Пересада, В. С. Решетник // Доповіді за матеріалами Міжнародної науково-технічної конференції молодих учених, аспірантів і студентів. Сучасні проблеми електроенерго-техніки та автоматики. – Київ: ФЕА НТУУ «КПІ», 2015. – С. 313-315 – Режим доступу: <http://jour.fea.kpi.ua/>
3. Решетник В. С. «Адаптивне оцінювання активних опорів статора і ротора асинхронних двигунів для векторно-керованих електромеханічних систем» Решетник В. С., С. – 10-12, Всеукраїнський конкурс студентських наукових робіт з галузі «Електротехніка та електромеханіка» Збірник тез доповідей. / Дніпродзержинськ: ДДТУ. – 2016. – 159 с. – Режим доступу: <http://elm-dstu-edu.org.ua/konkurs/>
4. Костенко М. П. Работа многофазного асинхронного двигателя при переменном числе периодов // Электричество.– 1925.– № 2. –С. 24 – 32.
5. Bose B. K. Power Electronics and Variable Frequency Drives. New York, IEEE Press, 1996. – 545 p.
6. Leonhard W. Control of Electrical Drives. Springer – Verlag, Berlin: 1996. – 420 p.
7. Теорія електропривода: Підручник / За ред. М. Г. Поповича. – К.: Вища шк; 1993. – 543 С.
8. Ключев В. И. Теория электропривода: Учебник для вузов. – М.: Энергоатомиздат, 1985. – 560 с.

9. Blaschke F. Das verfahren der feldorientierung zur regelung der asynchrony maschine // Siemens Forschungs.Ektwicklungs – Berichte 1. –1972. – №.1. –P. 184-193.
10. Vas P., Vector Control of AC Machines. Oxford, Clarendon Press. –1990. – 332 p.
11. Kazmierkowski M. P. and Tunia H. Automatic Control of Converter-Fed Drives. Amsterdam, Elsevier. –1994. – 574 p.
12. Рудаков В.В., Столяров И.М., Дартау В.А. Асинхронные электроприводы с векторным управлением. – Л.:Энергоатомиздат, 1987. – 136с.
13. Novotny D. W. and Lorenz R. D. Introduction to field orientation and high performance AC drives // IEEE Ind. Applicat. Soc. -1985. – P. 455 – 500.
14. Leonhard W. Microcomputer control of high dynamic performance AC – drives – A Survey // Automatica. –1986. –Vol. 22, No.1. –P. 1 – 19.
15. Lipo T. A., Novotny D. W., Divan D. M. and Lorenz R. D. Field Orientation and High Performance Motion Control // WEMPEC, Summary of Publications 1981 – 1988. – 1989. Madison, WI. – P. 344 – 351.
16. Садовой А. В., Клименко Ю. М., Журавский Д. М. Проблемы создания глубокорегулируемых асинхронных электроприводов с векторным полеориентированным управлением // Межвузовский журнал: Автоматика, автоматизация, электротехнические комплексы и системы. – 1997. –№1.– С. 131 – 139.
17. Bose B. K. High performance control of induction motor drives // IEEE Ind. Electronics Soc. Newsletter. –1998, –P. 7 – 11.
18. Krishnan R. and Doran F. C. Study of parameter sensitivity in high performance inverter-fed induction motor drive systems // IEEE Trans. Ind. Applicat. –1987. –Vol. 23, – P. 623 –635.
19. Попович Н. Г. Переседа С. М., Алгоритм идентификации активного сопротивления со свойствами экспоненциальной сходимости // Вестник Национального технического университета „ХПИ”. –1996.– С. 95 – 98.

20. Marino R., Peresada S. and Tomei P. Global adaptive output feedback control of induction motors with uncertain rotor resistance // IEEE Trans. on Automatic Control. – 1999. –Vol. 44, No. 5. –P. 967 – 983.

21. Dawson D. M., Hu J., and Burg T. C. Nonlinear Control of Electric Machinery. – Marcel Dekker Inc., N. J. 1998. –533 p.

22. Marino R., Peresada S. and Tomei P. On-line stator and rotor resistance identification in induction motor // IEEE Trans.Control Sys Tech. –2000. Vol. 8, No. 3, – P. 570 – 578.

23. Roboam X., Andrieux C., de Fornel B. and Hapiot J., Rotor flux observation and control in squirrel-cage induction motor: reliability with respect to parameters variations // IEEE Proc. D. –1992. –Vol. 139. –P. 363 – 370.

24. Peresada S., Tonielli A. High performance robust indirect field-oriented control of induction motors // International Journal of Adaptive Control and Signal Proc. –2000. – Vol. 14, No. 2-3. –P. 177-200.

25. Браславский И. Я., Зюзев А. М., Ишматов З. Ш., Аверьянов М. А., Барац Е. И., Костылев А. В. Синтез нейронного наблюдателя для асинхронного привода с прямым управлением моментом // Электротехника. – 2001. – №12. – С. 31 – 33.

26. Волков А. В. Идентификация потокосцепления ротора асинхронного двигателя // Киев, Техническая электродинамика. – 2002. – №2. –С. 45 – 51.

27. Бешта О. С. Ідентифікація динамічних параметрів системи регулятор напруги – асинхронний двигун // Техническая электродинамика. – 2000. – №6. –С. 41 – 43.

28. Бешта А. С. Уравнение баланса мощности в асинхронной машине в режиме холостого хода для определения параметров ветви намагничивания схемы замещения // Збірник наукових праць НГА України „Гірнична електромеханіка та автоматика”. –2000. –С. 25 – 30.

29. Андриенко В. М., Клингер К. Определение параметров асинхронных машин по экспериментальным данным // Техническая электродинамика. –2001. – №4. – С. 36 – 38.

30. Дмитриев В. Н., Кислицин А. Л. Определение характеристик асинхронного двигателя по данным испытаний в неподвижном состоянии // Электротехника. – 2001. – №5. – С. 25 – 27.

31. Vas P. Parameter estimation, condition monitoring, and diagnosis of electrical machines / P. Vas // Clarendon Press. – Oxford: 1993. – 360 p.

32. Rajashekara K. Sensorless control of AC motor Drives. Speed and position sensorless operation. A selected reprint volume / K. Rajashekara, A. Kawamura, K. Matsue // IEEE, Inc. – New York. 1996. – 495 p.

33. Akatsu K. Sensorless very low-speed and zerospeed estimations with online rotor resistance estimation of induction motor without signal injection/ K. Akatsu, A. Kawamura // IEEE Transactions on Industry.Applications. – 2000. – Vol. 36, N 3. – Pp. 764–771.

34. Потапенко, Е. М. Синтез инвариантных и адаптивных к изменению сопротивления статора алгоритмов векторного управления асинхронным двигателем / Е. М. Потапенко, Е. Е. Потапенко // Проблемы управления и информатики. – 2007. – № 2. – С. 16–29.

35. Потапенко Е. М. Определение скорости и постоянной времени ротора асинхронного двигателя с помощью наблюдателей / Е. М. Потапенко, Е. Е. Потапенко // Проблемы управления и информатики. – 2007. – № 1. – С. 37–47.

36. Клиндер К. Трехфазный асинхронный электропривод с высокими динамическими свойствами // Техническая электродинамика. – 2000. – №1. – С. 55 – 58.

37. Петрушин В. С. Регулировочные характеристики асинхронных двигателей в частотном электроприводе при законах управления обеспечивающих постоянство потокосцеплений // Электротехника и электромеханика. – 2002. – №2. – С. 53 – 55.

38. Герасимьяк Р. П., Таньков А. А. Статические и динамические режимы замкнутой системы асинхронного электропривода с преобразователем напряжения // Электротехника. – 2003. – №3. – С. 52 – 54.

39. Бедрицкий Р. А., Анищенко А. И., Паэранд Ю. Э. Частотно-регулируемый электропривод с повышенной энергоэффективностью // Техническая электродинамика. –2000. – №5. – С. 33 – 35.

40. Поздеев Д. А., Хрещатая С. А. Математическое исследование структуры бездатчикового частотно-токового асинхронного электропривода с векторным управлением // Электротехника. –2002.– №9. –С. 37 – 43.

41. Хашимов А. А., Арипов Н. М., Исследования частотно-регулируемого асинхронного электропривода с реализацией способа управления по току статора двигателя // Электротехника. –2002.– №1.– С. 14 – 19.

42. Арапелян А. К., Солодов К. В., Шаварин Н. И. Оптимизация работы автономного инвертора тока в частотно-регулируемом асинхронном электроприводе // Электротехника. –2002. – №1. – С. 19 – 24.

43. Marino R., Peresada S. and Tomei P. Global adaptive output-feedback control of induction motors with uncertain rotor resistance // in Proc. 35th IEEE CDC, Kobe, Japan. – Dec. 1996. –P. 4701 – 4706.

44. Marino R., Peresada S. and Tomei P. Adaptive output feedback control of current-fed induction motors with uncertain rotor resistance and load torque // Automatica. –1998. –Vol.34, No. 5. –P. 617 – 624.

45. Hu J., Dawson D. M., Adaptive control of induction motor systems despite rotor resistance uncertainty // Automatica. –1996. –Vol. 32, No.8, -P. 1127 – 1143.

46. Marino R., Peresada S. and Tomei P. Global adaptive output-feedback control of induction motors with uncertain rotor resistance // in Proc. of the IEEE Conf. on Decision and Control –CDC 96- Kobe, Japan,-Dec/1996 -P. 4701-4706.

47. Marino R., Peresada S. and Tomei P. Adaptive output-feedback control of current-fed induction motors with uncertain rotor resistance and load torque // Automatica. – 1998. -Vol. 34, No. 5. -P. 508-515.

48. Marino R., Peresada S. and Tomei P. Global adaptive output feedback control of induction motors with uncertain rotor resistance // IEEE Trans. on Automatic Control. - May 1999. -Vol. 44, No. 6. -P. 967-983.

49. Marino R., Peresada S. and Tomei P. Adaptive observer for induction motors with unknown rotor resistance // in Proc. of the IEEE Conf. on Decision and Control - CDC'94. -Lake Buena Vista, Florida, USA. -1994. -Vol. 1 -P. 570-579.
50. Marino R., Peresada S. and Tomei P. Adaptive flux observer for induction motors with uncertain stator and rotor resistance // in Proc. IF AC Congress on Adaptive Control. -Glassgow. -1988. -P. 267-272.
51. Pavlov A.V. Zarembo A.T. Real-time rotor and stator resistances estimation of an induction motor // In: *Proc. of Amer. Cont. Conf.* Washington, D.C., USA.
52. Потапенко Е. М., Душинова Е. В., Левыкина В. И., Васильева Е. В. Оценка сопротивления ротора с использованием инъекции при высокоточном векторном управлении асинхронным приводом // ISSN 1607–6761 «Електротехніка та електроенергетика» №2, 2009. -С. 37-42.
53. Пересада С.М. Обобщенный алгоритм прямого векторного управления асинхронным двигателем / С.М. Пересада, С.Н. Ковбаса // *Технічна електродинаміка*. – 2002. – №4. – С. 17–22.
54. Peresada S. High-performance robust speed-flux tracking controller for induction motor / S. Peresada, A. Tonielli // *Int. Journal of Adaptive Control and Signal Processing*. – 2000. – Vol. 14. – P. 177–200.
55. Narendra K.S., Annaswamy A.M. *Stable adaptive systems*. – New Jersey, Englewood Cliffs: Prentice Hall, 1989. – 496 p.
56. Verghese G.C., Sanders S.R. Observers for flux estimation in induction machines // *IEEE Trans. on Industrial Electronics*. – 1988. – Vol. 35. – P. 85–94.
57. Marino R., Peresada S., Tomei P. Adaptive observer for induction motors with unknown rotor resistance // in Proc. of the IEEE Conf. on Decision and Control – CDC'94. –Lake Buena Vista, Florida, USA. – 1994. – Vol. 1 – P. 696–697.
58. Marino R., Peresada S., Tomei P. On-line rotor resistance estimation for induction motors // in Proc. Annual Conf. of the IEEE Industrial Electronics Society – IECON'94. – Bologna, Italy. – 1994. – Vol. 3. – P. 2137–2142.

59. Marino R., Peresada S. and Tomei P. On-line stator and rotor resistance identification in induction motor // IEEE Trans. on Control Systems Technology. – 2000. –Vol. 8. –P. 570–579.

60. Пересада С.М., Коноплинський М.А. Ідентифікація активних опорів асинхронного двигуна за допомогою адаптивного спостерігача потокозчеплення // Технічна електродинаміка. – К.: Інститут електродинаміки НАН України, 2013. – № 1. – С. 40–48.

61. C. M. Verrelli, A. Savoia, M. Mengoni, R. Marino, P. Tomei and L. Zarri, "On-Line Identification of Winding Resistances and Load Torque in Induction Machines," in IEEE Transactions on Control Systems Technology, vol. 22, no. 4, pp. 1629-1637, July 2014.